

Scheda tecnica

PowerSteer™

sistema di guida automatica RTK

Un sistema di navigazione GPS e autosterzo per trattori semplice e conveniente per la vostra azienda agricola.

Installazione da parte di un solo uomo in meno di un'ora

Sterzo a mani libere con precisione di 2,5 cm

Facile da trasferire tra i trattori

App di navigazione

Funziona su qualsiasi terreno, in qualsiasi condizione atmosferica e di notte

Composto da:

Ricevitore Rover GNSS e controllore di sterzo integrato

Precisione

Precisione di $\pm 2,5$ cm con segnale di correzione RTK*

Gamma di velocità di funzionamento - 0,8-22 km/h*.

Modalità a bassissima velocità 0,2-1 km/h (opzionale)

*La precisione dipende dalla superficie, dalla velocità di funzionamento e dalle condizioni del sistema di guida del trattore.

Dimensioni

Controller-ricevitore di sterzo ø150mm x 75mm

Alimentazione

Tensione di alimentazione 9-32 V. DC

Consumo di picco 3 Amp

Ambiente e conformità

Controllore - IP-67, temperatura operativa -20°C ~ 85°C RoHS, CE, ISO 15003

Ricevitore GNSS

Dual-band (L1 + L2) GPS, GLONASS, Galileo, BeiDou, QZSS
RTK 0,01 m + 1 ppm CEP

NTRIP v.1.0 (RTCM 3.x)

Compensazione dell'inclinazione nell'intervallo +/-15 gradi, precisione 1 grado
RTK multibanda con tempi di convergenza rapidi e prestazioni affidabili

Compatibilità con il trattore

Adatto a trattori a ruote sterzanti anteriori

Adatto alle mietitrebbie a ruote sterzanti posteriori e alle trinciacaricatrici semoventi

Adatto solo a irroratrici semoventi con ruote sterzanti anteriori

Può essere utilizzato su trattori a cabina aperta

Comunicazione

CAN 2.0B (J1939, NMEA 2000)

Interfacce wireless:

- WiFi (2,4 GHz)

- Radio 865/915 MHz (opzionale)

RestFul (API di configurazione)

Presa NMEA 0183

Revision #4

Created 4 March 2025 12:04:13 by Nazar

Updated 16 June 2025 09:50:47 by Fabrizio